

## 第30回ロボティクスシンポジウム・ワークショップ

### 「食料—環境問題の解決を目指す農畜水産業におけるロボット・センシング技術」

企画・進行：近藤 直（京都大学農学研究科）

#### プログラム

1. 門田充司「農業ロボットのこれまで」  
岡山大学農学部
2. Liu Jizhan “From dream to reality: the global trend and China's progress”  
江蘇大学 農業工程（農業工学）学院
3. 長坂善禎「牧草生産最大化のためのセンシング技術、ロボット利用技術」  
北里大学獣医学部
4. 下保敏和「蛍光イメージングを利用したリアルタイム土壌センサの開発」  
新潟大学教育学部
5. 二宮和則「スマート農業に貢献するロボット選果システム」  
シブヤ精機株式会社
6. 椎木友朗「ヘルムホルツ共鳴を用いた遊泳魚の選別装置」  
国立研究開発法人水産研究・教育機構 水産大学校 海洋機械工学科
7. 藤原慎平「養殖いけすの清掃・補修のための水中ロボット」  
国立研究開発法人水産研究・教育機構 水産大学校 海洋機械工学科
8. 鈴木哲仁「孵卵工程における鶏胚の非破壊センシングによる孵化予測」  
三重大学生物資源学部
9. 内藤啓貴「ウシのカウンセリング技術実現に向けたセンシング・AI活用」  
三重大学生物資源学部

総合討論